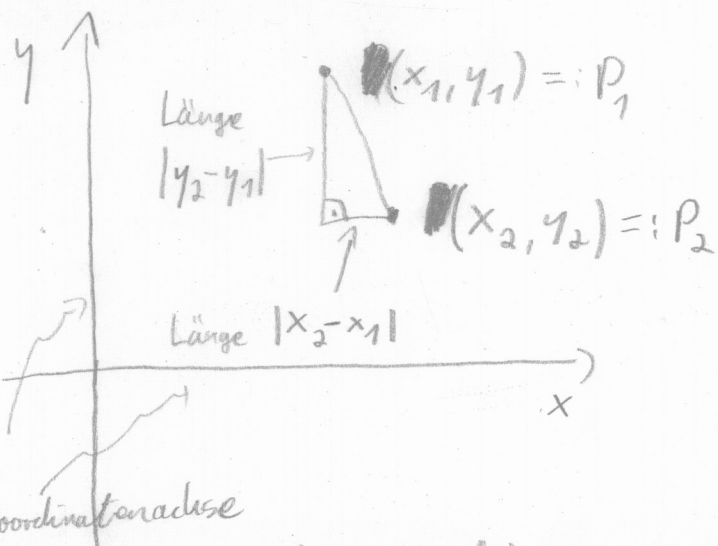


Grundbegriffe der analytischen Geometrie

Ebene & Raum



Satz vom Pythagoras

$$d(P_1, P_2) = \sqrt{(x_2 - x_1)^2 + (y_2 - y_1)^2}$$

Abstand von P_1, P_2

(zwei-dimensionale)
 Def: Die Ebene ist gegeben durch

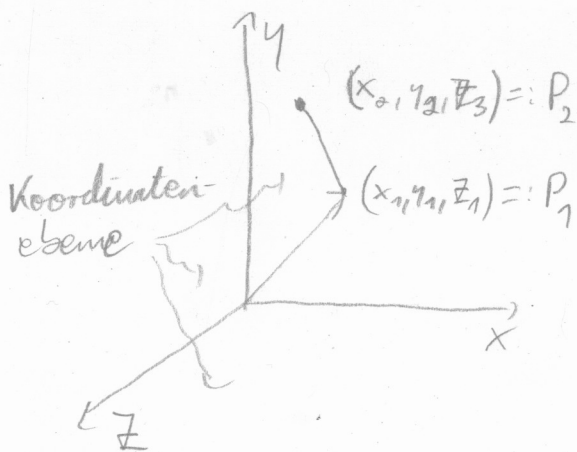
$$\mathbb{R}^2 = \{(x, y) \mid x, y \in \mathbb{R}\}$$

\uparrow "y-Koordinate"
 \uparrow "x-Koordinate"

Analog

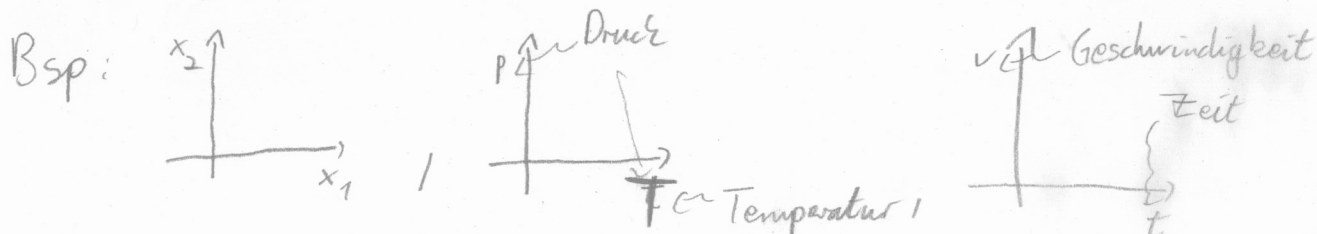
Def: Der 3-dimensionale Raum ist definiert als

$$\mathbb{R}^3 := \{(x, y, z) \mid x, y, z \in \mathbb{R}\}$$



$$d(P_1, P_2) = \sqrt{(x_2 - x_1)^2 + (y_2 - y_1)^2 + (z_2 - z_1)^2}$$

⚠ Die Koordinaten können auch andere Namen besitzen!



Daher sollte eine Dimension besser als "Messgröße" o. ä. angesehen werden.

(2)

Def: Sei $n \geq 0$
Der n -dimensionale Raum ist gegeben durch

$$\mathbb{R}^n = \{ (x_1, \dots, x_n) \mid x_1, \dots, x_n \in \mathbb{R} \}$$

Für $n \geq 4$ ist dies nichts Esoterisches:

Jeder Punkt P auf der Erde besitzt eine Temperatur, dies kann formalisiert werden:

$$P \mapsto (x_1, x_2, x_3, T) \in \mathbb{R}^4$$

3 Raumkoordinaten,

T Temperaturkoordinate

$$\text{oder auch: } P \mapsto (x_1, x_2, x_3, T, t) \in \mathbb{R}^5$$

3 Raumkoord. }
↑
Zeit
Temperatur

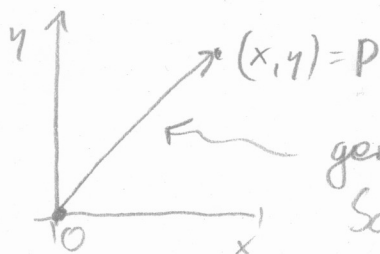
~~Vektoren~~

Sind $P_1 = (x_1, \dots, x_n), P_2 = (y_1, \dots, y_n) \in \mathbb{R}^n$, dann ist deren Abstand definiert als

$$d(P_1, P_2) = \sqrt{(x_1 - y_1)^2 + \dots + (x_n - y_n)^2}$$

Vektoren

Punkte in $\mathbb{R}^2, \mathbb{R}^3, \mathbb{R}^n$ können auch (je nach Bedarf) als Vektoren, d.h. gerichtete Größen, gesehen werden



gerichtete Strecke vom Ursprung O nach P
Schreibweise $\vec{OP} = (x, y)$

Die Länge ~~im euklidischen~~ von \vec{OP} ist

$$\| \vec{OP} \| = d(O, P) = \sqrt{x^2 + y^2}$$

Analogy im $\mathbb{R}^3, \mathbb{R}^n$

~~Wichtig~~

Kräfte, Geschwindigkeit, ... sind Vektorgrößen

Energie, Zeit, Masse, ... sind dagegen skalare Größen

Sind $P_1 = (x_1, \dots, x_n), P_2 = (y_1, \dots, y_n) \in \mathbb{R}^n$ zwei Punkte, so ist der Verbindungsvektor ~~von~~ von P_1 nach P_2 gegeben durch

$$\vec{P_1 P_2} = (y_1 - x_1, \dots, y_n - x_n)$$

~~Definition~~

Schreibweise: $x = (x_1, \dots, x_n) \in \mathbb{R}^n$ Punkt im \mathbb{R}^n

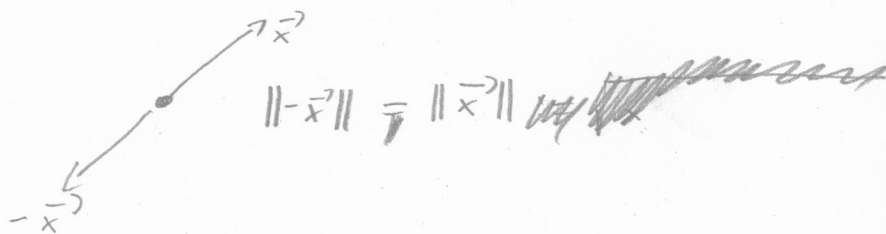
Interpretieren wir x als Vektor, d.h. ^{als} \vec{Ox} , so schreiben wir \vec{x}

Der Betrag von \vec{x} ist $\| \vec{x} \| := \sqrt{x_1^2 + \dots + x_n^2}$

Rechnen mit Vektoren

$\vec{x} \in \mathbb{R}^n, \vec{x} = (x_1, \dots, x_n)$, dann $-\vec{x} := (-x_1, \dots, -x_n)$

~~Wichtig~~

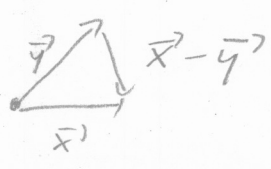
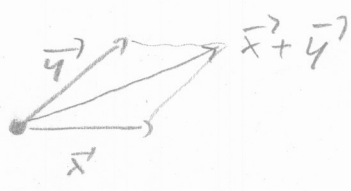


$$\vec{x}, \vec{y} \in \mathbb{R}^n \Rightarrow \vec{x} + \vec{y} = (x_1 + y_1, \dots, x_n + y_n)$$

Summe von \vec{x}, \vec{y}

$$\vec{x} - \vec{y} = (x_1 - y_1, \dots, x_n - y_n)$$

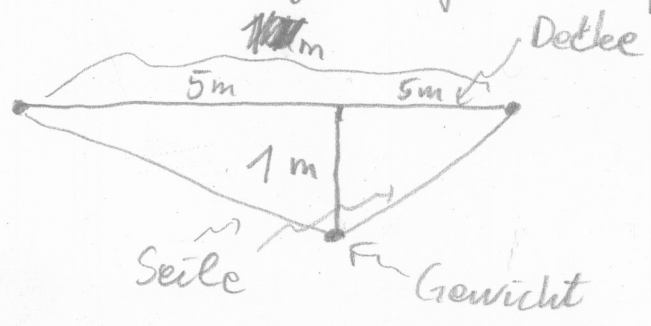
Differenz von \vec{x} und \vec{y}



~~Wiederholung~~

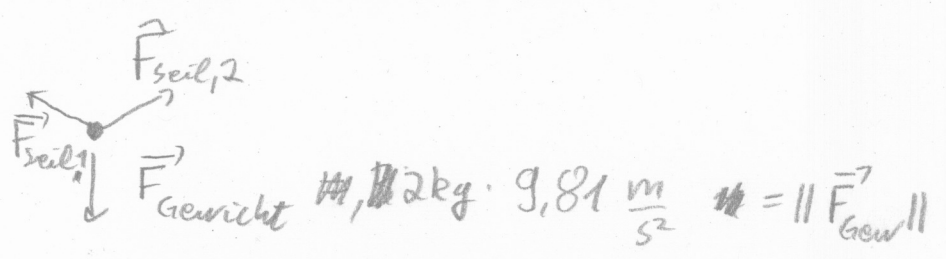
Häufige Anwendung: Kräfteparallelogramm

Ein Gewicht von 2 kg hänge wie folgt



Frage: Welche Kraft wirkt entlang des Seils?

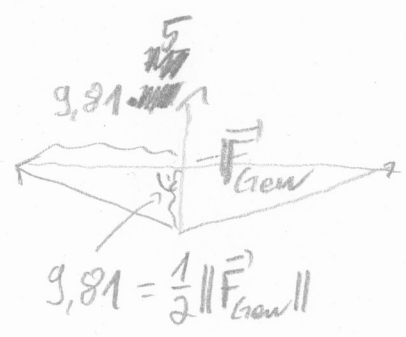
Antwort: Erstelle das Kräfteparallelogramm



Gesucht: $\|\vec{F}_{Seil1}\| = \|\vec{F}_{Seil2}\|$

Es gilt (Newtonsches Grundgesetz der Mechanik)

$$\vec{F}_{Gewicht} + \vec{F}_{Seil1} + \vec{F}_{Seil2} = 0, \text{ d.h. } \vec{F}_{Seil1} + \vec{F}_{Seil2} = -\vec{F}_{Gewicht}$$



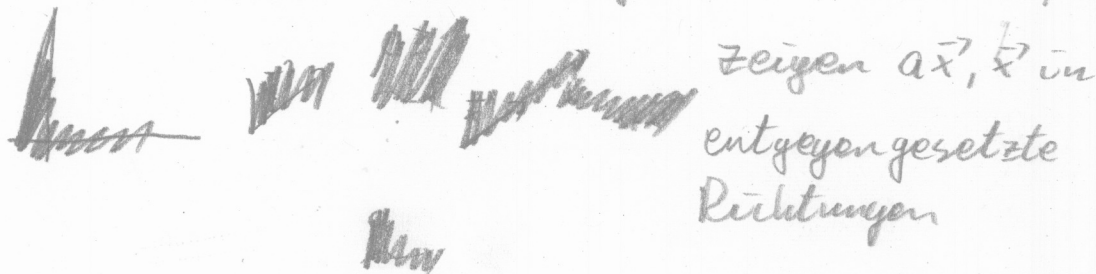
$$\begin{aligned} \Rightarrow \|\vec{F}_{Seil1}\| &= \sqrt{(9,81 \cdot 5)^2 + (9,81)^2} \text{ N} \\ &= 9,81 \cdot \sqrt{25^2 + 1} \text{ N} \\ &\approx 9,81 \cdot 5,1 \text{ N} \\ &\approx 50,03 \text{ N} \\ &(\text{N} = \text{kg} \cdot \frac{\text{m}}{\text{s}^2}) \end{aligned}$$

Skalare Multiplikation

$$a \in \mathbb{R}, \vec{x} \in \mathbb{R}^n$$

Dann $a \cdot \vec{x} := (ax_1, \dots, ax_n)$ skalare Multiplikation

Geometrisch: \vec{x} wird um Faktor a gestreckt, ist $a < 0$, so



Für $a, b \in \mathbb{R}, \vec{x}, \vec{y} \in \mathbb{R}^n$ gilt: 1) $a(\vec{x} + \vec{y}) = a\vec{x} + a\vec{y}$
2) $a(b\vec{x}) = (ab)\vec{x}$

Skalarprodukt

$$\vec{x}, \vec{y} \in \mathbb{R}^n$$

Dann $\vec{x} \cdot \vec{y} = \langle \vec{x}, \vec{y} \rangle := x_1 y_1 + \dots + x_n y_n = \sum_{i=1}^n x_i y_i$ Skalarprodukt

⚠ $\vec{x} \cdot \vec{y}$ ist kein Vektor, sondern ein Skalar!

Es gilt für $a, b \in \mathbb{R}, \vec{x}, \vec{y}, \vec{z} \in \mathbb{R}^n$:

1) $\vec{x} \cdot \vec{y} = \vec{y} \cdot \vec{x}$

2) $(a\vec{x}) \cdot \vec{y} = a(\vec{x} \cdot \vec{y}) = \vec{x} \cdot (a\vec{y}), (a+b) \cdot \vec{x} = a\vec{x} + b\vec{x}$
Skalarmult.

3) $\vec{x} \cdot (\vec{y} + \vec{z}) = \vec{x} \cdot \vec{y} + \vec{x} \cdot \vec{z}$

4) $(\vec{x} + \vec{y}) \cdot \vec{z} = \vec{x} \cdot \vec{z} + \vec{y} \cdot \vec{z}$

5) $\|\vec{x}\| = \sqrt{\vec{x} \cdot \vec{x}}$

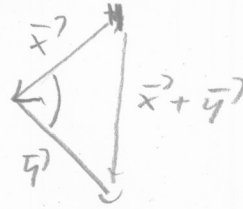
Esgilt: $\vec{x} \perp \vec{y}$ (" \vec{x} senkrecht zu \vec{y} ")

genau dann, wenn $\vec{x} \cdot \vec{y} = 0$

~~Beweis~~

Begründung: $\vec{x} \perp \vec{y}$ impliziert

$$\|\vec{x} + \vec{y}\|^2 = \|\vec{x}\|^2 + \|\vec{y}\|^2 \text{ (nach Pythagoras)}$$



Esgilt also $\|\vec{x}\|^2 + \|\vec{y}\|^2$

$$= \|\vec{x} + \vec{y}\|^2 = (\vec{x} + \vec{y}) \cdot (\vec{x} + \vec{y}) = \vec{x} \cdot (\vec{x} + \vec{y}) + \vec{y} \cdot (\vec{x} + \vec{y}) = \vec{x} \cdot \vec{x} + \vec{x} \cdot \vec{y} + \vec{y} \cdot \vec{x} + \vec{y} \cdot \vec{y}$$

5)

4) mit $\vec{z} = \vec{x} + \vec{y}$

2 mal 3)

$$= \|\vec{x}\|^2 + 2\vec{x} \cdot \vec{y} + \|\vec{y}\|^2$$

1), 5)

$$\Rightarrow 0 = 2 \cdot \vec{x} \cdot \vec{y}, \text{ d.h. } \vec{x} \cdot \vec{y} = 0$$

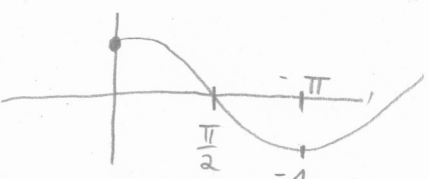
Subtraktion
von $\|\vec{x}\|^2, \|\vec{y}\|^2$

Allgemeiner gilt der Cosinus satz:

$$\vec{x} \cdot \vec{y} = \|\vec{x}\| \cdot \|\vec{y}\| \cdot \cos \varphi, \text{ wobei}$$



φ der von \vec{x}, \vec{y} eingeschlossene Winkel ist, $\frac{\pi}{2} \hat{=} 90^\circ$

(Cosinus  $\cos(0) = 1$
 $\cos(\frac{\pi}{2}) = 0$)

Begründung:



(7)

D.h. $\vec{y} = \vec{v} + \vec{u}$ und $\vec{x} \perp \vec{v}$

Dann $\|\vec{u}\| = \|\vec{y}\| \cos \varphi$, denn



~~parametrisiert~~ parametrisiert gerade den Einheitskreis

und

$$\vec{x} \cdot \vec{y} = \vec{x} \cdot (\vec{v} + \vec{u}) = \underbrace{\vec{x} \cdot \vec{v}}_{=0} + \vec{x} \cdot \vec{u} = \|\vec{x}\| \cdot \|\vec{u}\| = \|\vec{x}\| \cdot \|\vec{y}\| \cos \varphi$$

\vec{x}, \vec{u} sind kollinear