
Mathematik für Physiker und Physikerinnen I

Wintersemester 2011-12

Prof. Dr. Peter Koepke

AOR Dr. Thoralf Räsch

Dr. Philipp Schlicht

Übungsaufgaben, Serie 7

Aufgabe 31 (6 Punkte). (a) Entscheiden Sie, welche der folgenden Teilmengen des \mathbb{R}^3 linear abhängig sind, indem Sie die Definition von linearer Unabhängigkeit prüfen. Sie können hier und in (b) Sätze über Basen und Dimension aus der Vorlesung verwenden.

$$M_1 = \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 4 \\ 5 \\ 6 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \right\},$$

$$M_2 = \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 4 \\ 5 \\ 6 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right\},$$

$$M_3 = \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 5 \\ 3 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 2 \\ 2 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} \pi \\ 0 \\ 2 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix} \right\}.$$

(b) Wir betrachten

$$B = \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 5 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 2 \\ 6 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 3 \\ 7 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 4 \\ 8 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \right\}, v_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, v_2 = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}.$$

Rechnen Sie nach, dass B linear unabhängig ist. Begründen Sie, dass B eine Basis des \mathbb{R}^4 ist. Ersetzen Sie gemäß dem Basisaustauschsatz zwei Vektoren aus B durch die Vektoren v_1 und v_2 , so dass Sie eine Basis erhalten.

Aufgabe 32 (6 Punkte). Entscheiden Sie jeweils, ob die Abbildung f linear ist, indem Sie die Definition der Linearität prüfen. Wenn nichts anderes gesagt wird, fasst man K^n immer als K -Vektorraum auf. Erinnern Sie sich daran, dass man zum Beispiel \mathbb{C} auch als \mathbb{R} -Vektorraum mit Basis $\{1, i\}$ auffassen kann.

- (a) $f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^3, f(x, y) = (y, y, \sqrt{2}x)$,
- (b) $f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^3, f(x, y) = (x, y, xy - 1)$,
- (c) $f : \mathbb{R}^4 \rightarrow \mathbb{R}, f(u, v, w, x) = u - w$,
- (d) $f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{C}^2, f(x, y) = (y, x)$ für \mathbb{C}^2 als \mathbb{R} -Vektorraum,
- (e) $f : \mathbb{C} \rightarrow \mathbb{C}, f(x) = \operatorname{Re}(x) + \operatorname{Im}(x)$ für \mathbb{C} als \mathbb{R} -Vektorraum,
- (f) $f : \operatorname{Abb}(\mathbb{R}, \mathbb{R}) \rightarrow \mathbb{R}, f(g) = g(4)$.

Aufgabe 33 (6 Punkte). Die linearen Abbildungen $f : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^2$ und $g : \mathbb{R}^5 \rightarrow \mathbb{R}^4$ sind gegeben durch die darstellenden Matrizen

$$DM(f) = \begin{pmatrix} 1 & 3 & 4 \\ 2 & 3 & 5 \end{pmatrix} \quad DM(g) = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

Berechnen Sie $\text{Kern}(f)$ durch Lösen des entsprechenden linearen Gleichungssystems und bestimmen Sie eine Basis von $\text{Kern}(f)$. Geben Sie ein Erzeugendensystem von $\text{Bild}(g)$ an und bestimmen Sie eine Teilmenge davon, die eine Basis von $\text{Bild}(g)$ ist. Bestimmen Sie mit Hilfe des Dimensionssatzes die Dimensionen von $\text{Bild}(f)$ und $\text{Kern}(g)$.

Aufgabe 34 (6 Punkte). Wir betrachten die Basis

$$v_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 0 \end{pmatrix}, \quad v_2 = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix}, \quad v_3 = \begin{pmatrix} 2i \\ 0 \\ i \end{pmatrix}$$

des \mathbb{C}^3 . Denken Sie daran, dass wir durch beliebige Werte auf den Basisvektoren eine lineare Abbildung definieren können.

- (a) Bestimmen Sie die darstellende Matrix $DM(f)$ der linearen Abbildung $f : \mathbb{C}^3 \rightarrow \mathbb{C}^2$, die gegeben ist durch

$$f(v_1) = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} \quad f(v_2) = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix} \quad f(v_3) = \begin{pmatrix} i \\ 3i \end{pmatrix}.$$

- (b) Wie viele lineare Abbildungen $f : \mathbb{C}^3 \rightarrow \mathbb{C}^2$ mit

$$f(v_1) = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} \quad f(v_2) = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix}$$

gibt es?

Aufgabe 35 (6 Punkte). Die Funktionen Cosinus hyperbolicus und Sinus hyperbolicus sind für $x \in \mathbb{C}$ definiert durch

$$\cosh(x) = \frac{1}{2}(e^x + e^{-x}), \quad \sinh(x) = \frac{1}{2}(e^x - e^{-x}).$$

Sie können leicht sehen, dass $\cosh(-x) = \cosh(x)$ und $\sinh(-x) = -\sinh(x)$ für alle $x \in \mathbb{C}$ und $\cosh(x) > 0$ für alle $x \in \mathbb{R}$. Skizzieren Sie die Graphen der Funktionen $\cosh : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ und $\sinh : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ und rechnen Sie mit Hilfe der Eigenschaften der Exponentialfunktion für alle $x, y \in \mathbb{C}$ nach:

- $\cosh(x)^2 - \sinh(x)^2 = 1$,
- $\cosh(x + y) = \cosh(x)\cosh(y) + \sinh(x)\sinh(y)$,
- $\sinh(x + y) = \cosh(x)\sinh(y) + \sinh(x)\cosh(y)$.