

Übungsaufgaben zur Einführung in die Komplexe Analysis

Prof. Dr. C.-F. Bödigher

Sommersemester 2019

Blatt 2

Abgabetermin : Montag, 15. April 2019

Aufgabe 2.1 (Addition in Polarkoordinaten)

Man zeige:

$$e^{i\phi} + e^{i\psi} = 2 \cos\left(\frac{\phi - \psi}{2}\right) e^{\frac{i(\phi + \psi)}{2}} \quad \text{und} \quad e^{i\phi} - e^{i\psi} = 2i \sin\left(\frac{\phi - \psi}{2}\right) e^{\frac{i(\phi + \psi)}{2}} .$$

Aufgabe 2.2 (Kreise und Geraden)

Es sei $c = a + ib$ der Mittelpunkt eines Kreises \mathcal{K} mit Radius ρ . Schreibt man die Bedingungsgleichung $|z - c|^2 = \rho^2$ aus, so erhält man

$$z \bar{z} - \bar{c} z - c \bar{z} + c \bar{c} - \rho^2 = 0.$$

Wir betrachten die etwas allgemeinere Gleichung

$$A z \bar{z} + B z + C \bar{z} + D = 0$$

mit A, D reell und B, C komplex und zueinander konjugiert. Für die dadurch gegebene Menge schreiben wir \mathcal{K}_M , wenn M die hermitesche Matrix $M = \begin{pmatrix} A & B \\ C & D \end{pmatrix}$ bezeichnet. Offenbar ist $\mathcal{K}_{\lambda M} = \mathcal{K}_M$ für ein reelles $\lambda \neq 0$. Man nennt $\Delta = \det(M) = AD - BC$ die Diskriminante der Gleichung. Man zeige:

- (1) \mathcal{K}_M ist genau dann ein Kreis, wenn $A \neq 0$ und $\Delta < 0$ gilt. Was ist der Mittelpunkt c und der Radius ρ dieses Kreises ?
- (2) \mathcal{K}_M ist genau dann eine Gerade, wenn $A = 0$ gilt. Was sind die Bestimmungstücke dieser Gerade ?
- (3) \mathcal{K}_M ist genau dann ein Punkt, wenn $A \neq 0$ und $\Delta = 0$ gilt.

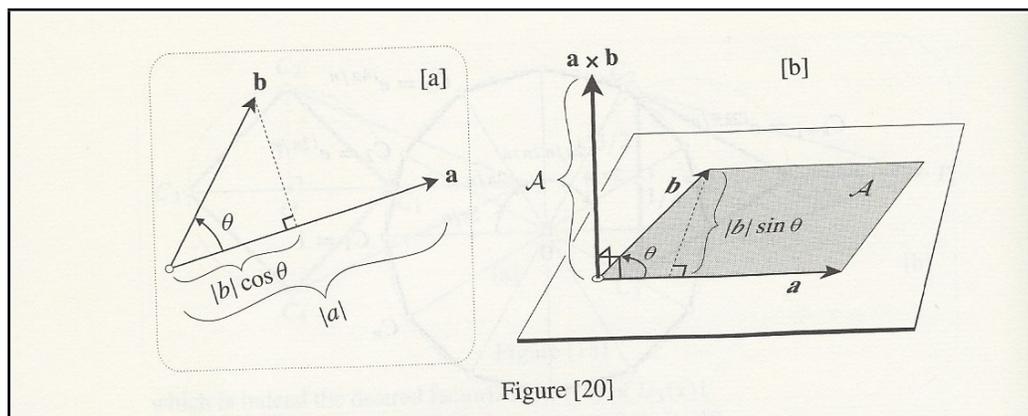
Aufgabe 2.3 (Skalarprodukt und Kreuzprodukt)

\mathbb{C} ist ein komplexer Vektorraum mit dem hermiteschen Skalarprodukt $\langle\langle z, w \rangle\rangle := z \bar{w}$. Offenbar ist es eine Erweiterung des euklidischen Skalarprodukts $\langle z, w \rangle = \operatorname{Re}(z \bar{w})$ des reellen Vektorraumes \mathbb{C} . Was ist nun der Imaginärteil $\operatorname{Im}(z \bar{w})$?

- $\operatorname{Re}, \operatorname{Im}: \mathbb{C} \rightarrow \mathbb{R}$ sind \mathbb{R} -linear-unabhängige Linearformen auf \mathbb{C} , also eine Basis für den Dualraum $\mathbb{C}^* = \operatorname{Hom}_{\mathbb{R}}(\mathbb{C}, \mathbb{R})$.
- Man erinnere sich an das Kreuzprodukt $A \times B$ zweier Vektoren A and B des \mathbb{R}^3 und die Rolle des Spatvolumens in der geometrischen Interpretation des Kreuzprodukts; siehe Bild. Faßt man eine komplexe Zahl z als Vektor im \mathbb{R}^3 auf mit verschwindender dritter Koordinate, so erhalten wir eine \mathbb{R} -Bilinearform

$$\operatorname{Spat}: \mathbb{C} \times \mathbb{C} \longrightarrow \mathbb{R}, \quad (z, w) \mapsto \operatorname{Spat}(z, w)$$

als Volumen des von z, w und e_3 aufgespannten Spats. Man zeige: $\operatorname{Spat}(z, w) = \operatorname{Im}(\bar{z} w) = -\operatorname{Im}(z \bar{w})$.



T. Needham *Visual Complex Analysis*, Seite 28.

Aufgabe 2.4 (\mathbb{R} -lineare Abbildungen als Funktionen von z und \bar{z})

Es sei $f: \mathbb{C} \rightarrow \mathbb{C}$ eine \mathbb{R} -lineare Abbildung.

- (1) Es gibt zwei eindeutig bestimmte Zahlen $A, B \in \mathbb{C}$ mit $f(z) = Az + B\bar{z}$.
- (2) f ist genau dann \mathbb{C} -linear, wenn $B = 0$ gilt.
- (3) f ist genau dann invertierbar, wenn $A\bar{A} \neq B\bar{B}$. [Hinweis: Man kann die Determinante ausrechnen; man könnte sich auch überlegen, wann die Diagonalen eines Parallelogramms aufeinander senkrecht stehen.]
- (4)* f ist genau dann längentreu, wenn $AB = 0$ und $|A + B| = 1$.

Aufgabe 2.5 (Wurzeln)

Wir wollen die 10 Lösungen der Gleichung $(z - 1)^{11} = z^{11}$ finden.

- Für zwei verschiedene $a, b \in \mathbb{C}$ ist $|z - a| = |z - b|$ die Gleichung einer Gerade.
- Die Lösungen liegen alle auf der Vertikalen $\operatorname{Re}(z) = \frac{1}{2}$.
- Durch die Substitution $w = (z - 1)/z$ erhalten wir die einfachere Gleichung $w^{11} = 1$. Damit löse man die ursprüngliche Gleichung explizit.

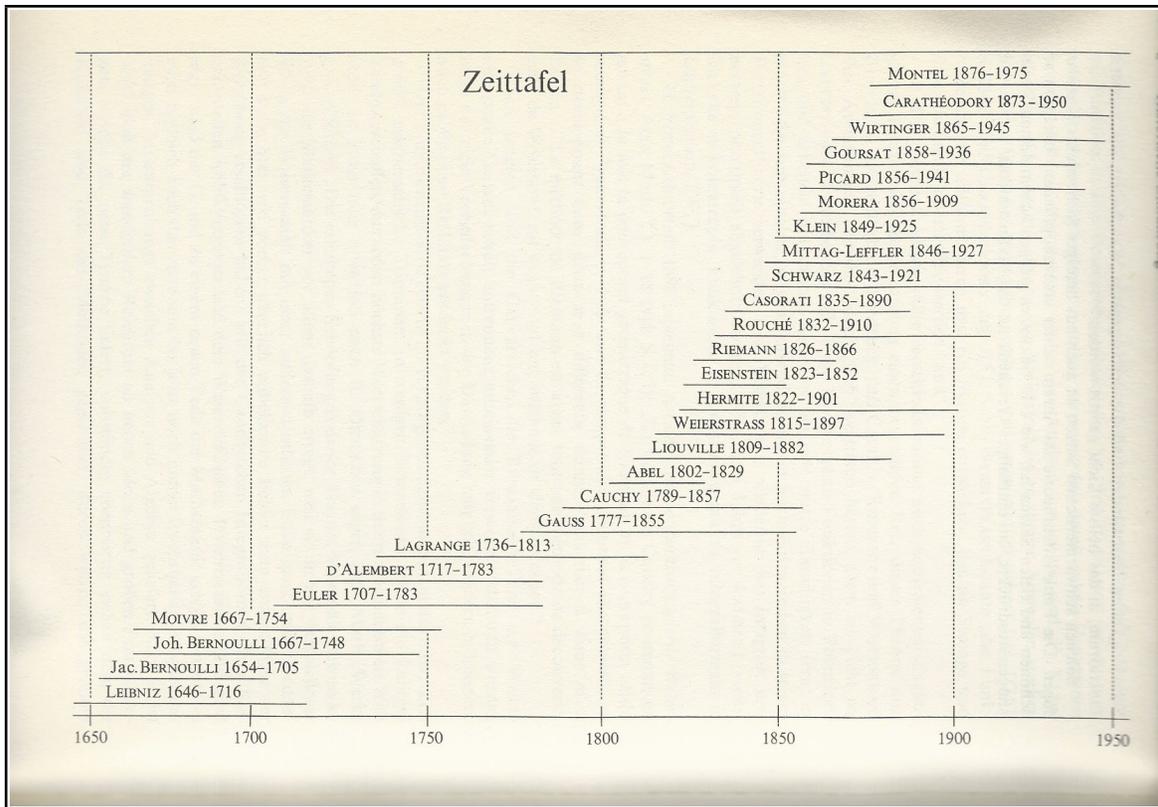
Aufgabe 2.6* (Hamiltonsche Quaternionen)

Es sei \mathcal{H} die Menge aller komplexen 2×2 -Matrizen der Form $A = \begin{pmatrix} z & -w \\ \bar{w} & \bar{z} \end{pmatrix}$ mit beliebigen $z, w \in \mathbb{C}$. Dies ist ein komplexer Vektorraum der Dimension 2 und auch ein reeller Vektorraum der Dimension 4. Man zeige:

- \mathcal{H} ist ein Schiefkörper (d.h. es gelten alle Körperaxiome, ausgenommen das Kommutativgesetz).
- Die Matrizen in \mathcal{H} erfüllen die Gleichung

$$A^2 - \operatorname{Spur}(A)A + \det(A)\mathbb{1} = 0.$$

- Die Abbildung $z \mapsto \Phi(z) := \begin{pmatrix} z & 0 \\ 0 & \bar{z} \end{pmatrix}$ ist eine Einbettung von \mathbb{C} als (kommutativer) Unterkörper von \mathcal{H} .
- Es gilt $\det(\Phi(z)) = |z|^2$.



R. Remmert: *Funktionentheorie I*.

Zeittafel mit den wichtigsten Personen in der Geschichte der Funktionentheorie. Wer fehlt ?

- Und $\text{Spur}(\Phi(z)) = 2\text{Re}(z)$.
- Sowie $\Phi(\bar{z}) = \overline{\Phi(z)}^T$, die konjugiert-transponierte Matrix.
- Die drei Matrizen $I = \begin{pmatrix} i & 0 \\ 0 & -i \end{pmatrix}$, $J = \begin{pmatrix} 0 & -1 \\ +1 & 0 \end{pmatrix}$ und $K = \begin{pmatrix} 0 & -i \\ -i & 0 \end{pmatrix}$ erfüllen die Gleichungen $I^2 = J^2 = K^2 = -\mathbb{1}$ sowie $IJ = K = -JI$, $JK = I = -KJ$ und $KI = J = -IK$.

Bemerkung 1: Die 8 Matrizen $\pm\mathbb{1}, \pm I, \pm J, \pm K$ bilden die sog. *Quaternionengruppe* Q_8 .

Bemerkung 2: Nimmt man zwei 'rein-imaginäre' Quaternionen $\mathbf{a} = \beta I + \gamma J + \delta K$ und $\mathbf{b} = \rho I + \sigma J + \tau K$ mit $\beta, \gamma, \delta, \rho, \sigma, \tau \in \mathbb{R}$, so ist ihr Produkt in \mathcal{H}

$$\mathbf{a} \mathbf{b} = -\langle \mathbf{a}, \mathbf{b} \rangle \mathbb{1} + (\mathbf{a} \times \mathbf{b}),$$

wobei $\langle \cdot, \cdot \rangle$ das Standardskalarprodukt des \mathbb{R}^3 ist und \times das Kreuzprodukt im \mathbb{R}^3 ist, den man sich hier als aufgespannt von I, J und K denkt; man beachte, daß $\mathbf{a} \mathbf{b}$ nicht mehr in diesem Unterraum liegen muß; vgl. Aufgabe 2.3.